

🏠 📄 📁

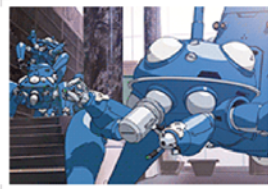
洛星中学高等学校 ロボット研究部・同好会 公式 ホームページ

タチコマ:作業進行状況 (6月活動報告)

代表:本名の掲載許可がまだ得られていません。
作成:2008年07月07日
公開:2008年07月07日

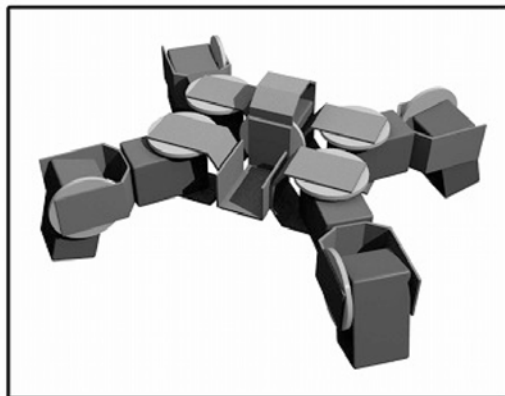
<はじめに>

「タチコマ」とは、アニメ「[攻殻機動隊](#)」に登場する4足歩行戦車のことです。所詮はアニメのパクリだろうと思っている人もいるかもしれませんが、これはちゃんとした4足歩行ロボット開発なのです。

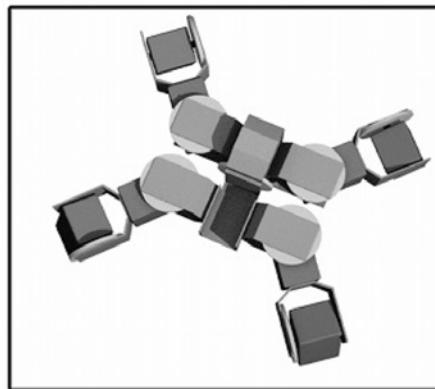


<機構>

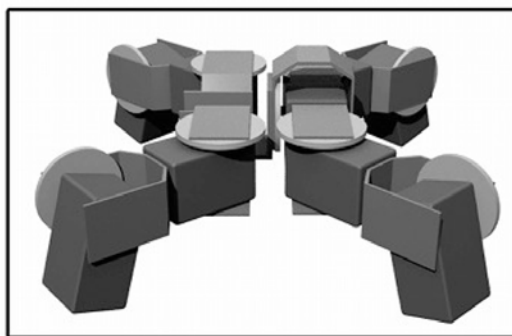
機構はとても簡単。一本の脚に2つのサーボモーター計8個、前脚2本と後脚2本のユニットを互いに回転させるサーボモーター1個の合計9個のサーボモーターによって構成されています。



↑足だけ組み立てたところ



↑上から見たところ



←横から見た様子

<6月の結果>

サーボモーターを組み立てて上の写真のような機構はできました。

<7月の課題>

- ・機構の完全完成。
- ・サーボモーターをコントロールするH8の基板を作る。
- ・サーボモーターのアルゴリズムを作りプログラムにする。

続く...

※代表者名は本人の許可を得て掲載しています。

※このホームページのすべての内容の著作権は洛星高校・中学校ロボット研究部・同好会にあります。ホームページの内容の無断転載はご遠慮下さい。

[▲トップへ戻る](#)

© All Copyright 2003-2008, 洛星中学ロボット研究部・高校ロボット同好会

Designed by [David Herreman](#) and [RakuseiREA+C](#)

[XHTML](#) - [CSS](#)